⑩ 日本国特許庁(JP)

①実用新案出類公開

⑫ 公開実用新案公報(U)

昭63-155016

@Int\_Cl.4

識別記号

庁内整理番号

❸公開 昭和63年(1988)10月12日

G 01 D 5/249 G 01 B 21/00 G 01 D 5/36 D-8104-2F A-7625-2F T-8104-2F

審査請求 未請求

請求 (全 頁)

図考案の名称

絶対番地型位置検出器

②実 顔 昭62-46830

**登出 願 昭62(1987)3月31日** 

砂考 案 者 星 川

雅之

東京都中央区八重洲2丁目9番7号 石川島播磨重工業株

式会社京橋事務所内

砂考案者 山野井 孝

東京都中央区八重洲2丁目9番7号 石川島播磨重工業株

式会社京橋事務所内

東京都千代田区大手町2丁目2番1号

①出 願 人 石川島播磨重工業株式

会社

②代 理 人 弁理士 絹谷 信雄



#### 明 制 鸖

- 考案の名称
  絶対番地型位置検出器
- 2. 実用新案登録請求の範囲

- 1 -

217



#### 3. 考案の詳細な説明

[産業上の利用分野]

本考案は工作機械、産業用ロボットの位置決め装置などに使用され、位置検出対象の絶対位置を検出する絶対番地型位置検出器に関する。

#### [従来の技術]

絶対番地型の位置検出器は、検出器の出力符号が符号板上の符号に対応した絶対番地であって、常に絶対位置を検出することができる。従って停電等で電源が切れても電源復帰ととも成正しい位置を読み取ることができ、また機械動によるチャタリング現象や電気ノイズにも強い等の特長を有する。

[ 考案が解決しようとする問題点]

ところで、従来の絶対番地型の位置検出器では、その分解能は最も細かな最下位ビット符号の間隔あるいは角度により決まり、分解能を上げるには最下位ビット符号の間隔あるいは角度を細かくしなければならない。しかし、最下位ビット符号を細かくするのはコストアップとな

- 2 -



るばかりでなく、製造上限界がある。

本考案の目的は、簡易に分解能を高めることができる絶対番地型位置検出器を提供することにある。

#### [問題点を解決するための手段]

被検出体は、回転運動をするもの、並進運動をするもの、あるいはこれらを組み合わせた運動を



するもののいずれでもよい。

読取り装置としては光学式、磁気式など各種の 方式のものが含まれる。

#### [作用]

#### [実施例]

以下に本考案の実施例を図面に基づき説明する。 第1図において、1は回転位置の被検出体となる工作機械の回転軸などに取り付けられ、その回転を位置検出器に入力する入力軸である。入力軸1には円板状の符号板2が取り付けられており、

- 4 -

符号板2には絶対回転位置を表わす透過・不透過の符号パターンが歯かれている。符号板2の符号は同心円環状の各トラック上に配列されている。 図示例では符号板2の最外周トラック上の最下位 ビット符号30 と最内周トラック上の最上位ビット符号3n のみが示されている。



方向2 に対して 1/4 周期だけずらせてある。

スリット板6の各スリット5の後方には透過光を受光するためにフォトダイオード等の受光素子7が設けられている。各受光素子7の出力は増幅器 8 を介して比較器 9 に入力され、基準電圧と比較されてデジタル変換され、更にこれらデジタル信号は符号化回路 1 0 により符号化されるようになっている。

受光素子ではスリット 5 を透過する透過光の光 品に比例した信号を出力し、受光素子での出力に、 で比例した情景を出力しは、第3図(a)に示すがって増幅器8の出力は、第3図(a)に示けが1/4 同期にないが1/4 同期にないが1/4 同期においるので、位置とないない。ここで、位置の出力は増留8 a の1 向に示す増幅器8 a の1 向の分の出力を整準としてこの出力が 0°~ 360° までの出力を整準として定めると、比較器9: のにきい値th1 は位相角45° および 135° でそれぞれ



入力信号を切るレベルに設定される。また同様にして、比較器 9 2 のしきい値 th2 は位相角 0°. 180°. 360°で、比較器 9 3 のしきい値 th3 は位相角 225°. 315°で、更に比較器 9 4 のしきい値 th4 は 90°. 270°でそれぞれ増幅器からの入力信号を切るレベルに設定されている。



従来の 4倍になる。

[考案の効果]

以上要するに本考案によれば、最下位ビット符号の問隔あるいは角度を狭めることなく、信号処理により簡易に分解能を高めることができ、しかも絶対番地出力を得ることができる等の優れた効果を発揮する。

- 8 -

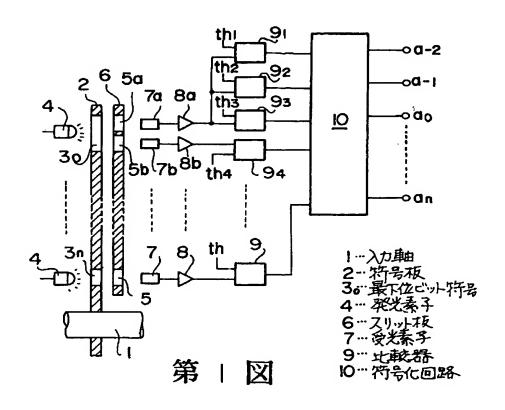


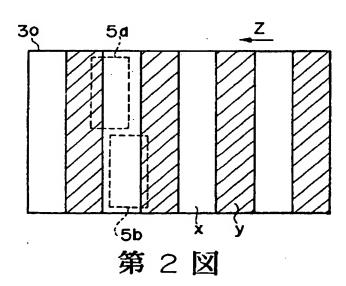
#### 4. 図面の簡単な説明

第1図は木考案に係る格対番地型位置検出器の一実施例を示す構成図、第2図は同検出器の符号板の最下位ピット符号とスリットとの関係を示す正面図、第3図は第1図の検出器の作動を説明する各部の波形図である。

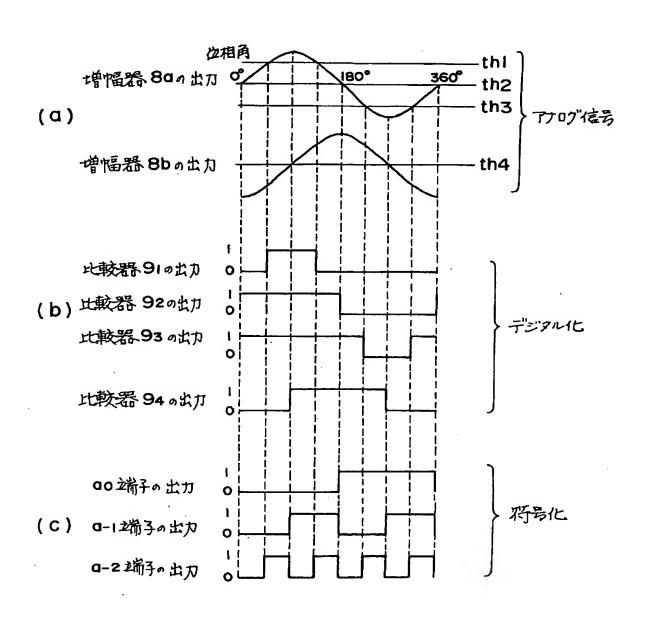
図中、1は入力軸、2は符号板、30 は最下位ビット符号、3n は最上位ビット符号、4は発光素子、5はスリット、6はスリット板、7は受光素子、8は増幅器、9は比較器、10は符号化回路である。

実用新案登録出願人 石川島播磨重工業株式会社 代理人 弁理士 絹 谷 信 雄





**実開63-15501** 



第3図

227 美聞63~155**0**1。